

流体地球科学 第7回

東京大学 大気海洋研究所 准教授
藤尾伸三

<http://ovd.aori.u-tokyo.ac.jp/fujio/2015chiba/>
fujio@aori.u-tokyo.ac.jp

2015/11/27

最終更新日 2015/11/24

前回のポイント

回転系における水平運動

流体における水平の圧力勾配は、斜面沿いの重力と同じ (高 低に動く)

- 慣性振動 (円運動)... コリオリ力と遠心力がバランス (外力なし)
 - 北半球 (コリオリ力が右向き) では時計回りの等速円運動
 - 速度 V , 半径 R とすると, $fV = V^2/R$ $R = V/f$
 - 1 回転する時間... 慣性周期 $2\pi/f$ ($f = 2\Omega \sin \phi$: コリオリ係数)
場の自転周期の半分 (極で半日, 緯度 30 度で 1 日)
- 地衡風・地衡流 (直線/円運動) ... 圧力傾度力とコリオリ力がバランス
 - 北半球では高圧部 (山であれば頂上) を右に見て, 等圧線 (等高線) に沿う
 - 高気圧では時計回り, 低気圧では反時計回りの運動
 - 海洋や大気の大規模な運動
- 旋衡風・旋衡流 (円運動) ... 圧力傾度力と遠心力がバランス
 - 中心は低圧部で, 時計回りも反時計回りもある
 - 普通にいう「渦」

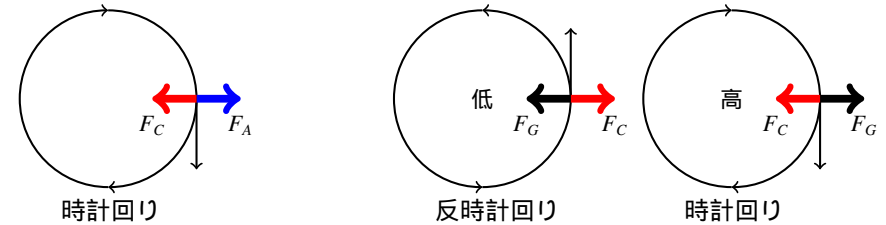
これらのまざった運動... { 斜面上のサイクロイド (慣性振動 + 地衡風)
傾度風 これから説明

コリオリ力が有意に働くためには, 慣性周期程度の持続時間が必要

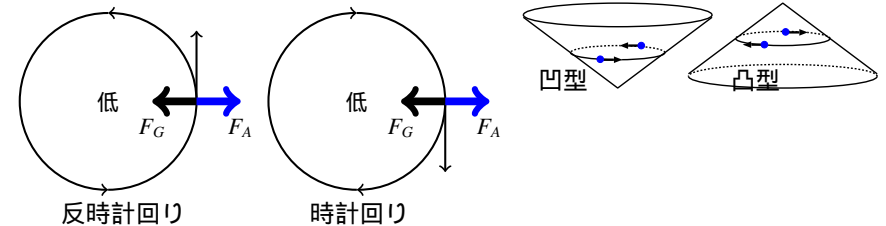
力のバランス

永遠に回れるバランス (以下, 北半球 = コリオリ力は進行方向の右向き)

- 慣性振動: 遠心力 = コリオリ力
- 地衡風: コリオリ力 = 圧力傾度力



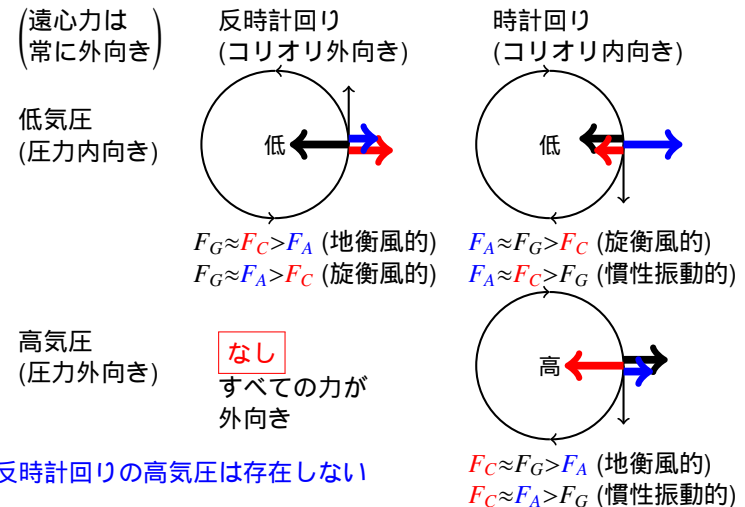
- 旋衡風: 遠心力 = 圧力傾度力



傾度風

遠心力 F_A + コリオリ力 F_G + 圧力傾度力 F_G

コリオリ力と圧力傾度力がそれぞれ内向きか, 外向きかで組み合わせは 4 通り
合力のどちらが大きいかで, さらに 2 通り 速度や半径は図で異なる



- 反時計回りの高気圧は存在しない

傾度風の分類

圧力傾度力に対して、コリオリ力と遠心力のどちらが重要か。
(圧力傾度力が弱い = 慣性振動的なバランスを除く)

- 高気圧は必ず時計回りで、地衡風の
- 低気圧は時計回りならば、旋衡風の
反時計回りならば、地衡風のなものと旋衡風のなものがある

力を比べてもよいが、周期を比べる (慣性周期は緯度のみで決まる)。

$$\text{遠心力 } F_A = \frac{mV^2}{R} \quad \text{コリオリ力 } F_C = fmV$$

$$\text{回転の周期 } T_A = \frac{2\pi R}{V} \quad \text{慣性周期 } T_C = \frac{2\pi}{f}$$

$$\begin{cases} F_A > F_C & (T_A < T_C) \dots \text{旋衡風の (1周が慣性周期より速い)} \\ F_A < F_C & (T_A > T_C) \dots \text{地衡風の (1周が慣性周期より遅い)} \end{cases}$$

傾度風のバランス

力は外向き、回転は反時計回りを正とすると、
遠心力 + コリオリ力 + 圧力傾度力 = 0

$$\frac{mV^2}{R} + fmV + F_G = 0$$

$$V = -\frac{fR}{2} \pm \sqrt{\left(\frac{fR}{2}\right)^2 - \frac{RF_G}{m}}$$

- $F_G = 0$ ならば、 $V = 0, -fR$
(静止または慣性振動)
 $|V| > fR$ 遠心力 > コリオリ力

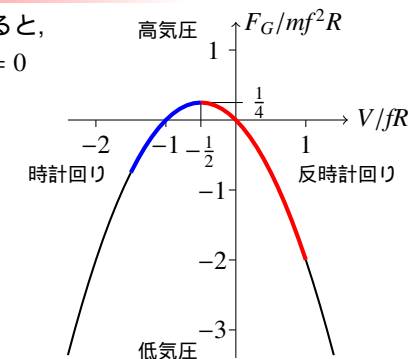
- 根号の中は 0 以上から、
 $F_G \leq \frac{m}{R} \left(\frac{fR}{2}\right)^2 = \frac{mf^2R}{4}$

低気圧 ($F_G < 0$) に上限はないが、高気圧 ($F_G > 0$) には上限がある。

(上限を超える高気圧は、安定的に存在できない)

上限の高気圧では、慣性振動の半分の角速度 (地球の自転角速度) で回る

- 大規模な海洋や大気は原点付近 地衡風



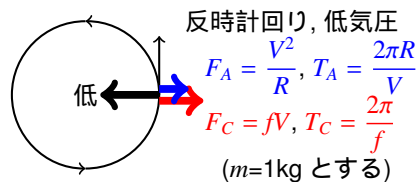
黒:旋衡風の, 青:慣性振動的, 赤:地衡風の
(色分けは適当)

台風

2007年台風4号 (7月13日)

{ 強風域: 風速 15m s^{-1} (54km/時) 以上 (黄線)
{ 暴風域: 風速 25m s^{-1} (90km/時) 以上 (赤線)

大型の台風...強風域の半径が 500km 以上



風速 V	15m s^{-1}	25m s^{-1}
半径 R	500km	200km?
遠心力 F_A	0.45×10^{-3}	$3.12 \times 10^{-3}\text{N}$
コリオリ力 F_C	1.22×10^{-3}	$2.04 \times 10^{-3}\text{N}$
回転周期 T_A	58 時間	14 時間
慣性周期 T_C	21 時間	21 時間
	地衡風の	旋衡風の

抵抗が働く場合

速度にボールの速度に比例して、進行方向と逆向きに力が働くとする。
係数 r は時間の逆数。
(摩擦 $\mu' mg$ は速度に比例しないので、空気抵抗等を考える。)

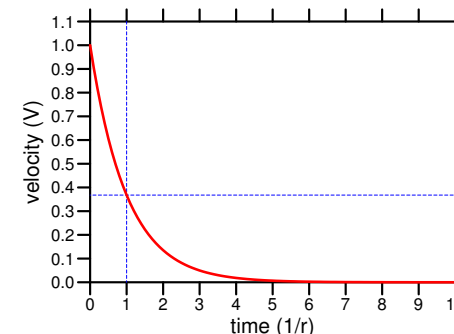
抵抗が働く場合の運動方程式

$$m \frac{dv}{dt} = -mrv$$

一般解は指数関数。

初期 $t = 0$ の速度を V とすれば

$$v = V e^{-rt}$$



速度は指数関数的に減衰し、時刻 $t = 1/r$ のとき、 $1/e$ ($=0.37$) になる。
 $t = 1/r$ をダンピング時間という ($t = 0.7/r$ で速さは半分、半減期)。

ダンピング時間に比べて、十分に長い時間が経つと、止まる。

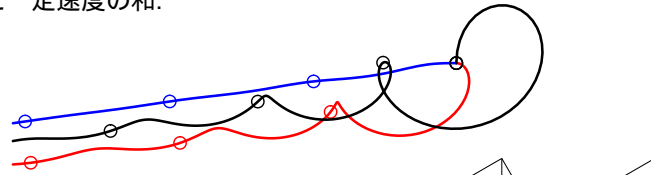
抵抗が働く斜面での運動 (地衡風)

運動方程式と一般解 (コリオリ力も抵抗も速度に比例. 向きが異なる)

$$m \frac{du}{dt} - fmv = -mru, \quad m \frac{dv}{dt} + fmu = -mgs - mrv$$

$$u = V e^{-rt} \sin(ft + \theta) - \frac{fgs}{f^2 + r^2}, \quad v = V e^{-rt} \cos(ft + \theta) - \frac{rgs}{f^2 + r^2}$$

減衰する振動と一定速度の和.



十分に長い時間 ($rt \gg 1$) がたつと, 初期条件によらず, 等速直線運動になる

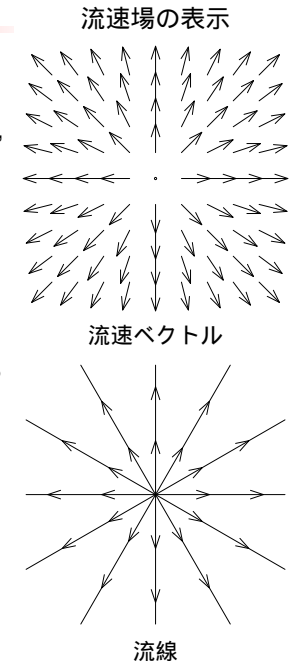
$$u = -\frac{fgs}{f^2 + r^2}, \quad v = -\frac{rgs}{f^2 + r^2}$$

地衡風 ($r = 0$) と終端速度の落下 ($f = 0$)

抵抗が働かないと, コリオリ力のため, もとの高さに戻る (落下しない)

流体力学

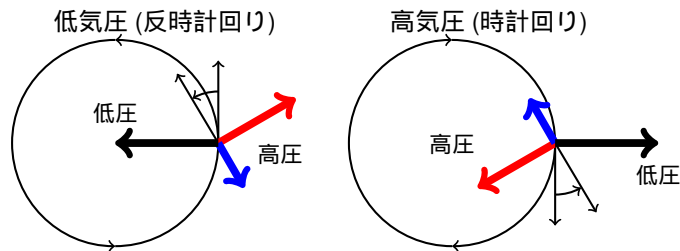
- 流体には空間的の広がりがある...「場」
(速度場, 密度場, ...)
- 流体を微小な部分 (流体粒子, 流体要素) に分ければ, それぞれは質点として扱うことができる
- 流体粒子同士は力 (圧力や摩擦) をおよぼし合う
- 定常...場が時間変化しないこと
静止ではない.
- 流線...ある瞬間の流速ベクトルをつないだもの
流体は流線に沿って流れる
定常な場では流体粒子の軌跡 (流跡線) と一致する



抵抗が働く場合の低気圧・高気圧

コリオリ力 + 圧力傾度力 + 抵抗 (風は陸面・海面から抵抗を受ける)

風向に対して, 抵抗は逆向き, コリオリ力は右向き 合力は右後方
(物体は低圧部に動く コリオリ力が右向き, 抵抗が逆向きにかかる)



回りながら, 低気圧には吹き込み, 高気圧からは吹き出る

考え方: $\left\{ \begin{array}{l} \text{地衡風と低圧部への運動の和} \\ \text{低圧部への運動がコリオリ力で右に曲がった} \end{array} \right.$

物体が斜面を転がれば, 山は低くなり, 谷は埋まる 斜面が解消 運動なし
同様に, 空気の移動で気圧差が解消され, 低気圧・高気圧は消える.

回転系での流体運動の基礎方程式

ナビエ・ストークスの式 (単位質量あたりの運動量保存の式)

$$\frac{D\mathbf{u}}{Dt} + 2\boldsymbol{\Omega} \times \mathbf{u} = -\frac{1}{\rho} \nabla p + K \nabla^2 \mathbf{u} + \mathbf{F}$$

連続の式 (質量保存の式)

$$\frac{D\rho}{Dt} + \rho \nabla \cdot \mathbf{u} = 0$$

- 位置 (x, y, z) , 時間 t
- 流速ベクトル $\mathbf{u} = (u, v, w)$, 密度 ρ 求めるべき値
それぞれ $u(x, y, z, t)$ のように 3 次元的な分布を持つ
- 圧力 p
- 動粘性係数 K (ギリシャ文字「 ν 」がよく使われるが)
- 自転の角速度ベクトル $\boldsymbol{\Omega} = (0, \Omega \cos \phi, \Omega \sin \phi)$
- (単位質量あたりの) 外力 \mathbf{F} (重力など)

ベクトルの微分

スカラー p , ベクトル $\mathbf{u} = (u, v, w)$ に **ナブラ** $\nabla = \left(\frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y}, \frac{\partial}{\partial z}\right)$ を使うと,

- 勾配 (gradient)...スカラー ベクトル

$$\nabla p = \text{grad } p = \left(\frac{\partial p}{\partial x}, \frac{\partial p}{\partial y}, \frac{\partial p}{\partial z}\right)$$

- 発散 (divergence)...ベクトル スカラー

$$\nabla \cdot \mathbf{u} = \text{div } \mathbf{u} = \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z}$$

- 回転 (rotation または **curl**)...ベクトル ベクトル

$$\nabla \times \mathbf{u} = \text{rot } \mathbf{u} = \text{curl } \mathbf{u} = \left(\frac{\partial w}{\partial y} - \frac{\partial v}{\partial z}, \frac{\partial u}{\partial z} - \frac{\partial w}{\partial x}, \frac{\partial v}{\partial x} - \frac{\partial u}{\partial y}\right)$$

- ラプラシアン (Laplacian, $\nabla^2 = \Delta$)...スカラー スカラー, ベクトル ベクトル

$$\nabla^2 p = (\nabla \cdot \nabla)p = \nabla \cdot (\nabla p) = \text{div}(\text{grad } p) = \frac{\partial^2 p}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 p}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 p}{\partial z^2}$$

$$\nabla^2 \mathbf{u} = (\nabla^2 u, \nabla^2 v, \nabla^2 w)$$

偏微分と全微分

偏微分...ふたつ以上の変数に従属する関数で、ひとつの変数だけを変化させて、ほかを変化させないときの導関数

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\rho(x, y, z, t + \Delta t) - \rho(x, y, z, t)}{\Delta t}$$

場所を動かさず、値の時間変化を見ている

(駅のホームで、通過する電車の込み具合を見る ... 駅ごと)

全微分... x, y, z が t の関数であるとき、 $\rho(x, y, z, t)$ を t で微分する。

$$\begin{aligned} \frac{d\rho}{dt} &= \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\rho(x(t + \Delta t), y(t + \Delta t), z(t + \Delta t), t + \Delta t) - \rho(x, y, z, t)}{\Delta t} \\ &= \frac{\partial \rho}{\partial t} + \frac{\partial \rho}{\partial x} \frac{dx}{dt} + \frac{\partial \rho}{\partial y} \frac{dy}{dt} + \frac{\partial \rho}{\partial z} \frac{dz}{dt} \end{aligned}$$

(x, y, z) が物体の位置とすると、その時間微分は物体の速度 (u, v, w) を表し、

$$\frac{d\rho}{dt} = \frac{\partial \rho}{\partial t} + u \frac{\partial \rho}{\partial x} + v \frac{\partial \rho}{\partial y} + w \frac{\partial \rho}{\partial z} = \frac{\partial \rho}{\partial t} + \mathbf{u} \cdot (\nabla \rho)$$

物体の値 ρ は、もともと t のみの関数だから、左辺は、普通の微分になる。

流体とともに移動しながら、値の時間変化を見ている

(電車にのって、車内の込み具合を見る ... 電車ごと)

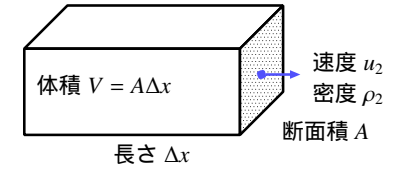
流体の時間の全微分には、大文字 D を使う場合が多い ... $\frac{D\rho}{Dt}$

質量保存の式

[導出 1] 静止した長方形の枠を考える。

枠の中を流体が通過

枠の左端と右端での流体の速度を u_1, u_2 .
密度を ρ_1, ρ_2 とする。



Δt 時間に枠に入る質量 ... それぞれ $\rho_1 u_1 A \Delta t, -\rho_2 u_2 A \Delta t$

質量の増加 $\Delta M = (\rho_1 u_1 - \rho_2 u_2) A \Delta t$

密度 $\rho = M/V$ の時間変化 (V は時間変化しないので)

$$\frac{\Delta \rho}{\Delta t} = \frac{\Delta M}{V \Delta t} = \frac{(\rho_1 u_1 - \rho_2 u_2) A \Delta t}{A \Delta x} \frac{1}{\Delta t} = \frac{\rho_1 u_1 - \rho_2 u_2}{\Delta x} = -\frac{\partial(\rho u)}{\partial x}$$

位置を固定した場合 (x や y を変化させずに、 t だけを変化させた偏微分)

質量の保存 $\frac{\partial \rho}{\partial t} = -\nabla \cdot (\rho \mathbf{u})$

入ってくるより出ていく質量が多い (発散する) と、密度は小さくなる

質量保存の式

[導出 2] 流体粒子を追跡する (伸び縮みする箱)

体積 V は変化するが、質量 M は変化しない

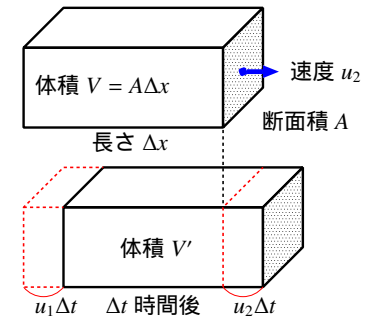
左端の水は速度 u_1 , 右端の水は速度 u_2 で動いているので、 Δt での体積の増加

$$\Delta V = (u_2 - u_1) A \Delta t$$

$$\begin{aligned} \frac{1}{V} \frac{DV}{Dt} &= \frac{1}{A \Delta x} \frac{\Delta V}{\Delta t} = \frac{u_2 - u_1}{\Delta x} = \frac{\partial u}{\partial x} \\ \frac{D\rho}{Dt} &= \frac{D}{Dt} \left(\frac{M}{V} \right) = -\frac{M}{V^2} \frac{DV}{Dt} = -\frac{\rho}{V} \frac{DV}{Dt} \\ &= -\rho \nabla \cdot \mathbf{u} \end{aligned}$$

膨らむ (発散する) と、密度が小さくなる

全微分であれば、質点の考え方が使える。



移流項

二通りの導出を比べると、全微分と偏微分の関係が確かめられる。

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} = -\nabla \cdot (\rho \mathbf{u}) = \underbrace{-\rho(\nabla \cdot \mathbf{u})}_{D\rho/Dt} - (\nabla \rho) \cdot \mathbf{u} \quad \frac{D\rho}{Dt} = \underbrace{\frac{\partial \rho}{\partial t}}_{\text{ラグランジュ}} + \underbrace{\mathbf{u} \cdot \nabla \rho}_{\text{オイラー 移流項}}$$

$$\boxed{\frac{D}{Dt} = \frac{\partial}{\partial t} + \mathbf{u} \cdot \nabla = \frac{\partial}{\partial t} + u \frac{\partial}{\partial x} + v \frac{\partial}{\partial y} + w \frac{\partial}{\partial z}}$$

オイラー微分 $\partial/\partial t$... 位置を固定 (時間についての偏微分)

ラグランジュ微分 (物質微分) D/Dt ... 流体粒子を固定 (時間についての全微分)

移流項 $\mathbf{u} \cdot \nabla$... 流速ベクトルと場の勾配ベクトルの内積 $\mathbf{u} \cdot (\nabla \rho) = (\mathbf{u} \cdot \nabla) \rho$

- ベクトルが直交する (流れが等値線に沿う) ならば, 0.
- ベクトルが同じ向きならば, 流れは値の小さいものを大きい方に運ぶ...値は小さくなる.

冷たい西風が吹く ($u > 0, \frac{\partial T}{\partial x} > 0$) 移流項は正

移流項は, その場所の気温 T を下げる $\frac{\partial T}{\partial t} < 0$

空気とともに移動すると, 気温は変化しない $\frac{DT}{Dt} = 0$

